

```

1  FUNCTION_BLOCK FB_Mod_ME
2  VAR_INPUT
3      xResetModule           : BOOL ; //Reset Modul
4      xStartModule          : BOOL ; //Start Modul
5      xGripperOpened        : BOOL ; //Greifer offen / Gripepr open
6      xGripperIsUp          : BOOL ; //Greifer oben / Gripper is up
7      xSwivelDriveLeftPos   : BOOL ; //Schwankantrieb ist Links / Swivel drive left pos.
8      xSwivelDriveRightPos  : BOOL ; //Schwankantrieb ist Rechts / Swivel drive right pos.
9      xMeasurementReady     : BOOL ; //Messen Fertig / Measurement Ready
10     iModuleIDIn           : INT ; //Modul ID In
11     SFCInit               : BOOL ; //Kette in Initialschritt zurücksetzen und weiter abarbeiten wenn SFCInit wieder false ist
12     SFCReset              : BOOL ; //Kette in Initialschritt zurücksetzen und direkt weiter abarbeiten
13 END_VAR
14 VAR_OUTPUT
15     xResetReady           : BOOL ; //Reset Ready
16     xModuleReady         : BOOL ; //Modul Ready
17     xOpenGripper         : BOOL ; //Greifer öffnen / Open Gripper
18     xGripperDown         : BOOL ; //Greifer nach unten / Gripepr Down
19     xSwivelDriveRotateClockwise : BOOL ; //Schwenkantrieb im Uhrzeigersinn drehen / Swivel drive rotate clockwise
20     xStartMeasurement    : BOOL ; //Starte Messen / Start Measurement
21     xErrorOut            : BOOL ; //Fehler Ausgang / Error Output
22     iModuleID            : INT ; //Modul ID Out
23     sModuleLabel         : STRING ; //Modul Bezeichnung / Modul Label
24 END_VAR
25 VAR
26     sModuleName          : STRING := 'ME' ; //Modul Name / Modul name
27     DUMMY_VAR : BOOL ;
28 END_VAR
29

```





